

# Arquitectura de Sistemas

## Práctica 9: Exclusión mutua

---

Gustavo Romero López

Updated: 14 de mayo de 2025

Departamento de Ingeniería de Computadores, Automática y Robótica

# Objetivos

- ⊙ **Verificar** la existencia de una **condición de carrera** en un programa que accede a un recurso compartido, el terminal, para imprimir un cierto paralelo.
- ⊙ **Implementar** las diferentes **soluciones** vista en teoría para resolver el problema, tanto las que **funcionan** como las que sabemos que **no**.
- ⊙ Implementar **otras** soluciones de la literatura.
- ⊙ **Comparar** el rendimiento de cada uno de ellos midiendo...
  - El número de **paralelos correctos** impresos.
  - El número de **paralelos totales** impresos.
  - La justicia, el número de **hebras diferentes** ejecutadas.
  - El **tiempo** empleado (real/usuario/sistema).

# Soluciones propuestas

- ⊙ Algoritmo de la panadería de Lamport.
- ⊙ Cerrojo: versión incorrecta con condición de carrera.
- ⊙ Cerrojo implementado mediante `test_and_set`.
- ⊙ Cerrojo implementado mediante el builtin de gcc `__sync_lock_test_and_set()`<sup>1</sup>.
- ⊙ Cerrojo implementado mediante `test_and_test_and_set`.
- ⊙ Semáforo binario de C++11: `std::mutex`.
- ⊙ Envoltorios RAII: `std::lock_guard` y `std::scoped_lock`.
- ⊙ Ticket lock.
  
- ⊙ Marcha atrás exponencial (exponential backoff).

---

<sup>1</sup><https://gcc.gnu.org/onlinedocs/gcc-4.1.2/gcc/Atomic-Builtins.html>

# Programa de partida: secuencial.cc I

```
22 void seccion_critica()
23 {
24     std::cout << "[" << std::this_thread::get_id() << "]: ";
25     for (size_t i = 0; i < 10; ++i) std::cout << i;
26     std::cout << '\n';
27 }
28
29 //-----
30
31 void hebra()
32 {
33     latch.arrive_and_wait();
34     while (!stop) seccion_critica();
35 }
```

- ⊙ **Verifique** la existencia de una condición de carrera.

```
int main()
{
    std::jthread threads[N];

    for (auto &i: threads) i = std::jthread(hebra);

    std::this_thread::sleep_for(75ms);
    stop = true;
}
```

- ⊙ **Compare** los resultados de `secuencial.cc` y `paralelo.cc`.

- ⊙ **Modifique** `paralelo.cc` de forma que se utilice el algoritmo de la panadería para conseguir la exclusión mutua en el acceso a la sección crítica por parte de las hebras.
- ⊙ **Compare** `paralelo.cc` con `lamport.cc` observando todos los parámetros señalados como objetivos.

- ⊙ **Descargue** cerrojo.cc.
- ⊙ Esta versión vista en clase que era **incorrecta** por contener una condición de carrera.

```
class cerrojo
{
public:
    void adquirir()
    {
        while (cerrado);
        cerrado = true;
    }

    void liberar() { cerrado = false; }

private:
    volatile bool cerrado = false;
} c;
```

- ⊙ **Compare** paralelo.cc, lamport.cc y cerrojo.cc.

# Cerrojo correcto con `test_and_set`

- ⊙ **Modifique** `cerrojo.cc` de forma que ahora funcione correctamente mediante el empleo de instrucciones atómicas.

```
22 template<typename T> T test_and_set(volatile T *spinlock)
23 {
24     T ret = true;
25     __asm__ __volatile__("xchg %0, %1" : "+r"(ret), "+m"(*spinlock));
26     return ret;
27 }
31 class cerrojo
32 {
33 public:
34     void adquirir() { while (test_and_set(&cerrado)); }
35     void liberar() { cerrado = false; }
36
37 private:
38     volatile bool cerrado = false;
39 } c;
```

- ⊙ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc` y `tas.cc`.



## **builtin** de gcc `__sync_lock_test_and_set()`

- ⦿ **Modifique** el ejemplo anterior de forma que utilice el **builtin** de gcc `__sync_lock_test_and_set()`<sup>2</sup> en lugar de nuestra versión casera del mismo.
- ⦿ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc`, `tas.cc` y `tasb.cc`.

---

<sup>2</sup><https://gcc.gnu.org/onlinedocs/gcc-4.1.2/gcc/Atomic-Builtins.html>

## test and test\_and\_set: menos tráfico en el bus

### ttas

```
void adquirir()  
{  
    while (ocupado == true || test_and_set(ocupado));  
}
```

- ⊙ Menor tráfico en el bus de memoria frente a tas().
- ⊙ Verifica si el cerrojo está cerrado accediendo a una variable en la caché local de cada procesador sin tener que acceder al cerrojo en memoria y así evita tráfico en el bus del sistema.
- ⊙ **Modifique** el ejemplo anterior para hacer uso del doble test.
- ⊙ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc`, `tas.cc`, `tasb.cc` y `ttas.cc`.

- ⊙ Las operaciones atómicas no deberían ser tan difíciles de usar y por eso han aparecido clases para poder utilizarlas fácilmente.
- ⊙ Lo que hemos hecho hasta ahora puede conseguirse de manera más práctica empleando `std::atomic<bool>` o su especialización `std::atomic_flag`.
- ⊙ `std::atomic_flag` aporta dos ventajas:
  1. implementación libre de bloqueos (lockfree).
  2. permite bloquear/desbloquear hebras para evitar la espera ocupada, ahora también en `std::atomic<bool>`.
- ⊙ **Modifique** el ejemplo anterior para hacer uso de alguna de las clases mencionadas.
- ⊙ **Compare** [paralelo.cc](http://paralelo.cc), [lambport.cc](http://lambport.cc), [cerrojo.cc](http://cerrojo.cc), [tas.cc](http://tas.cc), [tasb.cc](http://tasb.cc), [ttas.cc](http://ttas.cc), [atomic.cc](http://atomic.cc) y [flag.cc](http://flag.cc).

- ⊙ Encontrarse el trabajo ya hecho es lo mejor... :)
- ⊙ **Modifique** alguno de los programas anteriores para que haga uso de los semáforos binarios de C++11, `std::mutex`<sup>3</sup>.
- ⊙ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc`, `tas.cc`, `tasb.cc`, `ttas.cc`, `atomic.cc`, `flag.cc` y `mutex.cc`.

---

<sup>3</sup><http://en.cppreference.com/w/cpp/thread/mutex>

- ⊙ ¿Le suena **RAII**: “Resource Acquisition Is Initialization”<sup>4</sup>?
- ⊙ Los tres son envoltorios RAII para `std::mutex`:
  - `std::lock_guard`: un `std::mutex` y ámbito completo.
  - `std::scoped_lock`: al menos un `std::mutex` y ámbito completo.
  - `std::unique_lock`: necesita desbloquear el `std::mutex` antes del final de ámbito y uso con `std::condition_variable`.
- ⊙ **Modifique** alguno de los programas anteriores para que haga uso de estos envoltorios..
- ⊙ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc`, `tas.cc`, `tasb.cc`, `ttas.cc`, `atomic.cc`, `flag.cc`, `mutex.cc`, `lock_guard.cc`, `scoped_lock.cc` y `unique_lock.cc`.

---

<sup>4</sup><https://es.wikipedia.org/wiki/RAII>

- ⊙ Investigue por su cuenta los cerrojos basados en turnos o *ticket locks*<sup>5</sup>.
- ⊙ **Modifique** alguna de las soluciones anteriores para que consiga la exclusión mutua mediante el uso de “ticket locks”.
- ⊙ **Compare** `paralelo.cc`, `lamport.cc`, `cerrojo.cc`, `tas.cc`, `tasb.cc`, `ttas.cc`, `atomic.cc`, `flag.cc`, `mutex.cc`, `lock_guard.cc`, `scoped_lock.cc`, `unique_lock.cc` y `ticketlock.cc`.

---

<sup>5</sup>[https://www.cs.rice.edu/~johnmc/scalable\\_synch/tocs91.pdf](https://www.cs.rice.edu/~johnmc/scalable_synch/tocs91.pdf)

## Marcha atrás exponencial: más eficiente todavía

- ⊙ La mayoría de los métodos vistos hasta ahora pueden mejorarse aun más si aplicamos la técnica conocida como marcha atrás exponencial (“*exponential backoff*”):
  - **Dejar libre el procesador** en caso de encontrar el cerrojo ocupado.
  - La cantidad de **tiempo va aumentando** a medida que crece el número de reintentos.
- ⊙ **Modifique** las soluciones vistas hasta ahora para incorporar esta mejora.
- ⊙ **Compare** ambos tipos de soluciones.
- ⊙ La mejora de rendimiento tiene peaje: la justicia.

¿Qué es más importante, el algoritmo o la implementación?

- ⊙ **¿Sabes de alguna técnica/truco/implementación capaz de mejorar lo visto hasta ahora?**
- ⊙ **¡Pruébalo y cuéntanoslo!**